上海理工大学

光电信息与计算机工程学院

2014 广 4

8

助 助 **2014 广 12 31**

2014 广

1.

2. 助 关

3.

4. **3D**

5. **-** 博

光电信息与计算机工程学院

3 1

2014

2014 11

17 IEEE ITSC 2014

Obstacle recognition for ADAS using stereovision and snake models

IEEE